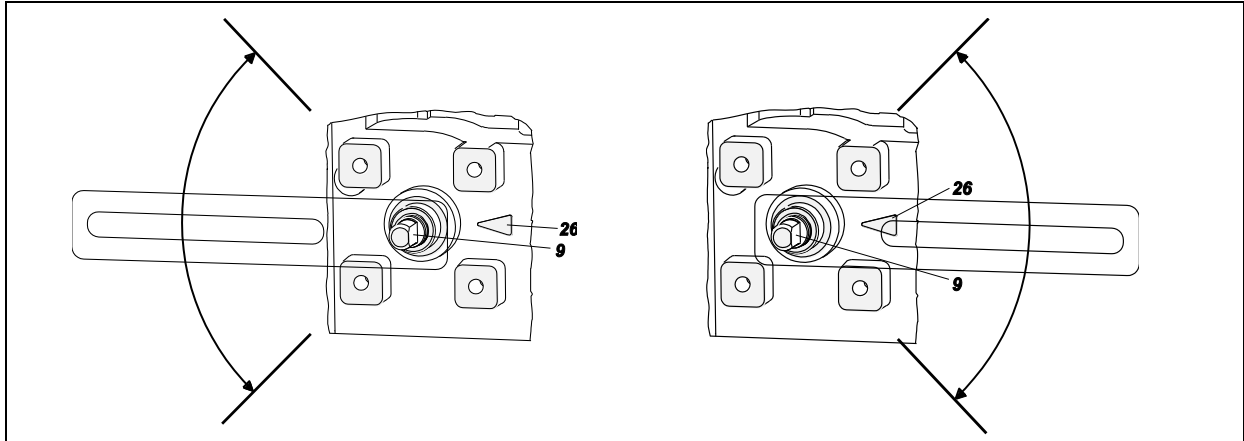


SRI990 Posicionador analógico

Estas instrucciones deben usarse como guía para una rápida puesta en servicio. Para una información más detallada, véanse los documentos estándar "Master Instructions" y "Product Specification Sheet". Estos documentos se encuentran en nuestra Web www.foxboro-eckardt.com.

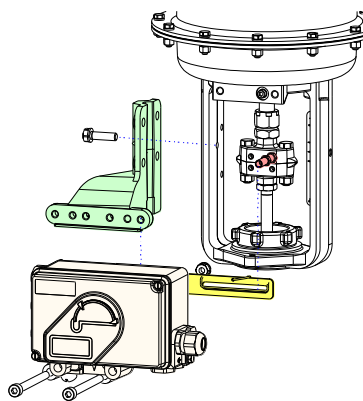
1. Montaje en actuadores

Durante la operación, el lado plano del eje **9** de la parte trasera del posicionador, debe apuntar **siempre** hacia la flecha **26**. El ángulo de trabajo alrededor de esta posición es $\pm 45^\circ$.

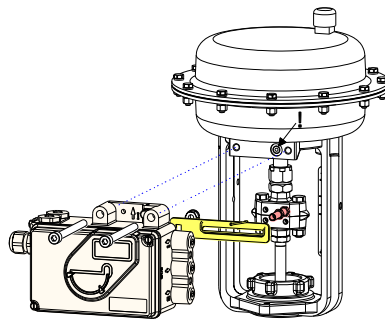


1.1 Montaje en actuadores lineales

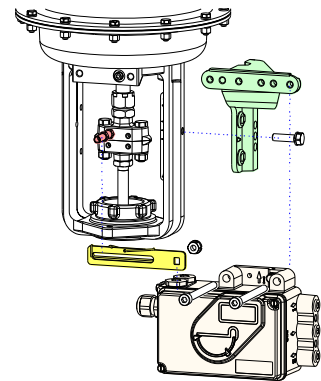
Montaje NAMUR
- a la izquierda -



Montaje directo

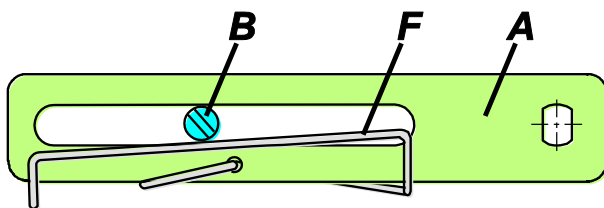


Montaje NAMUR
- a la derecha -



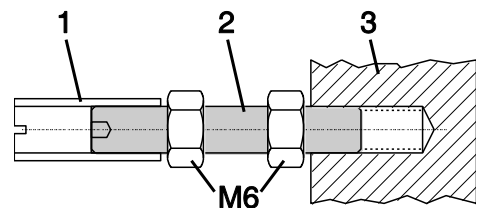
Palanca de realimentación para actuadores lineales:

El perno guía **B** se sitúa en la ranura de la palanca de realimentación **A**, y el muelle de compensación **F**, toca al perno guía.



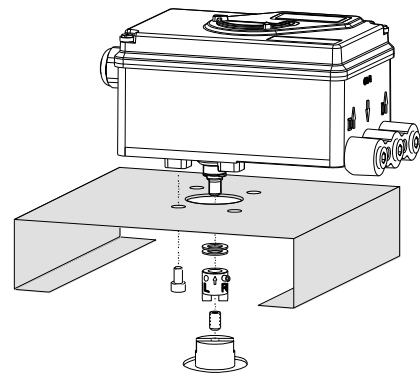
Perno guía B:

- 1 manguito roscado
- 2 taco
- 3 pieza de acoplamiento

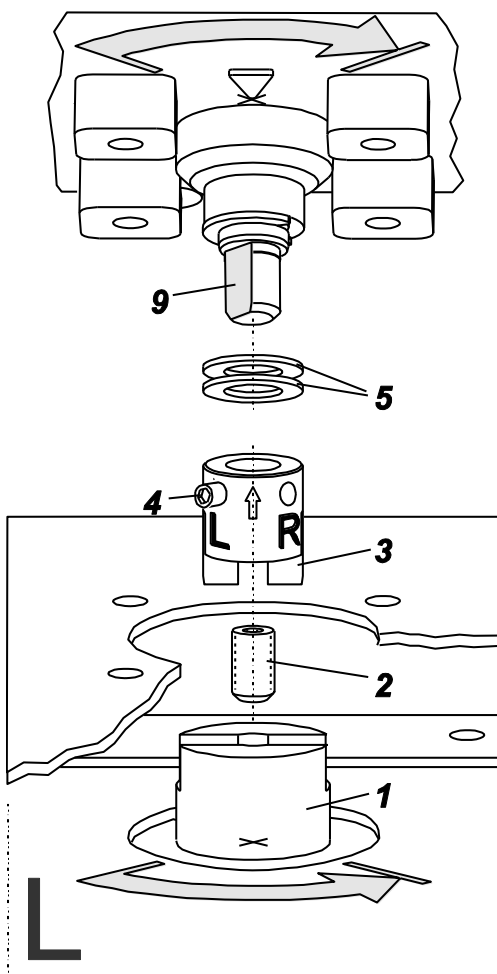


1.2 Montaje en actuadores rotativos

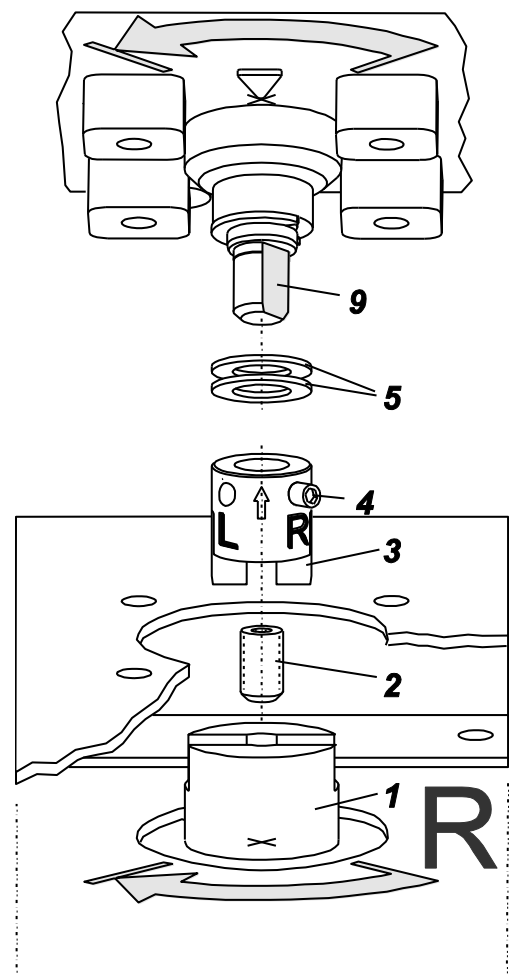
- ¡ No apretar el tornillo **4** contra la rosca del eje **9** !
- Durante el uso, el lado plano del eje **9** debe moverse (0 ↔ 100 %) frente a la flecha **26**.
- Cuando la temperatura del producto sube, el arbol del accionador **1** incrementa su longitud. Por tanto, el adaptador rotativo **3** debe ser montado de manera que haya una holgura de aprox. 1 mm (0,04”) entre el arbol del accionador **1** y el adaptador rotativo **3**. Esto se consigue colocando el número apropiado de arandelas **5** en el eje de realimentación **9** antes de montar el adaptador rotativo. Dos arandelas provocan una holgura de 1 mm.



Actuador, giro a la izquierda

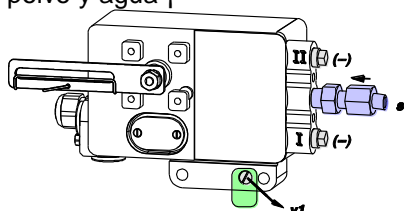


Actuador, giro a la derecha

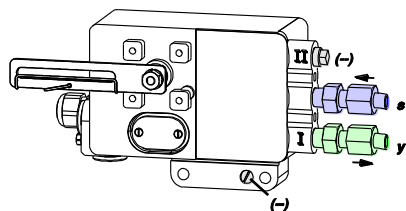


2 Conexiones neumáticas

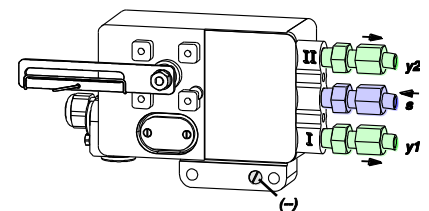
Aire de alimentación (s): 1,4 a 6 bar (pero no rebasar la presión máxima del actuador), libre de aceite, polvo y agua ¡



Simple efecto, montaje directo
s alimentación y1, y2 salidas (-) cerrado



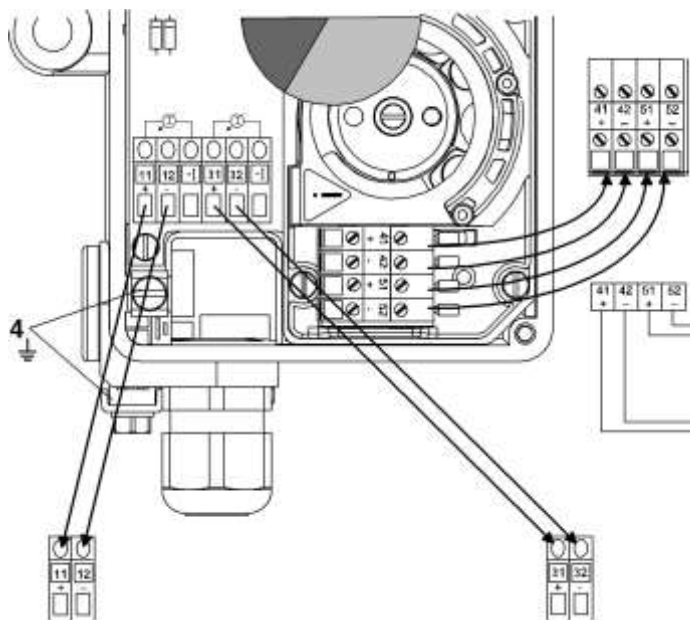
Simple efecto



Doble efecto

3. Conexiones eléctricas

¡ Para el SRI990 deben observarse los requisitos de seguridad del documento EX EVE0001, así como también los requisitos contenidos en las PSS EVE0107 y MI EVE0107 !



3.3 Limite de carrera

SRI990-xxxT ó U

Sensores de proximidad de dos hilos de acuerdo con DIN 19234 ó NAMUR
Alimentación 8 V CC

Amplificador de conmutación con circuito de seguridad intrínseca

Amplificador de conmutación con circuito de seguridad intrínseca

SRI990-xxxV

Atención: Para la conexión de microinterruptores, véase la MI (Master Instruction) y obsérvense los requisitos de seguridad descritos en el documento EX EVE0001.

3.1 Punto de consigna



Entrada 4 a 20 mA

3.2 Transmisor de posición 4 a 20 mA (SRI990-xxQ)

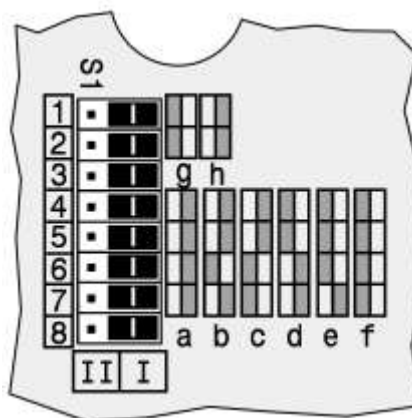


Salida analógica 4 a 20 mA, sistema a dos hilos, Alimentación 8 a 48 V CC*

4 PUESTA EN SERVICIO (Sintonizado mediante los conmutadores y potenciómetros locales)

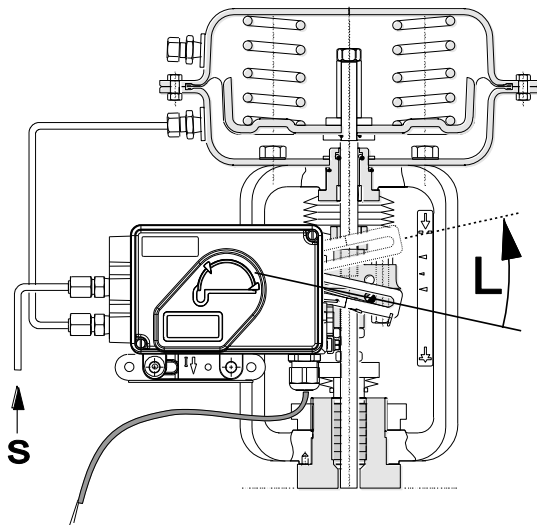
4.1 Sintonizado inicial

Tras el montaje del posicionador en el actuador, conectado el aire de alimentación y realizadas las conexiones eléctricas, procédase como sigue: Al principio todos los conmutadores deben estar en la posición I. Este es el sintonizado para una señal de entrada "4 a 20 mA" y un "montaje a la izquierda" (sentido de rotación anti-horario).



* Para los circuitos de seguridad intrínseca, véanse los valores máximos de tensión, etc. en el Certificado y/o Placa de Datos del Instrumento.

4.2 Configurar la dirección de rotación del eje de realimentación

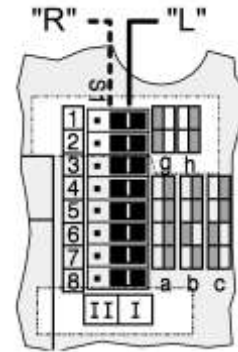


Definida como dirección de rotación del eje de realimentación desde la posición inicial a la final, mirando al posicionador de frente.

Conmutar 1+2 a "R" si es necesario.

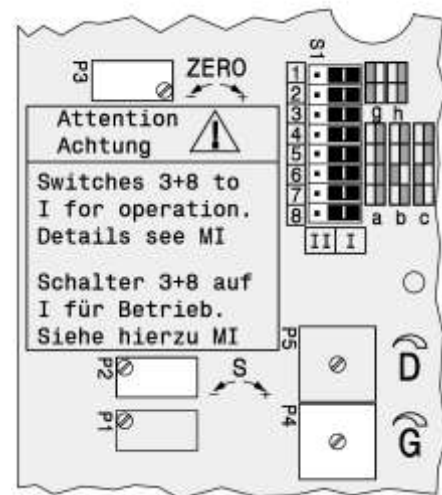
R = giro a la derecha (horario)

L = giro a la izquierda (anti-horario)



4.3 Sintonizado del cero, amplitud (span) y ganancia

- Aplicar 4 mA a la entrada.
- Mover el potenciómetro de cero P3 (ZERO) hasta que el actuador empiece a moverse desde su posición inicial.
Rotación de P3 a la derecha: aumenta el punto de cero
Rotación de P3 a la izquierda: disminuye el punto de cero
- Aplicar 20 mA a la entrada
- Mover el potenciómetro de amplitud P2 (S) hasta que el actuador alcance exactamente la posición final.
Rotación de P2 a la derecha: aumenta la amplitud
Rotación de P2 a la izquierda: disminuye la amplitud
- La amplificación del lazo del posicionador se logra mediante el potenciómetro P4. Ajustar la ganancia hasta que el actuador se estabilice a un valor constante de la señal de entrada.
- Rehacer los ajustes de cero y amplitud.

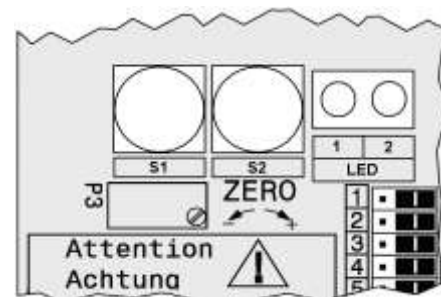


5 Sintonizado y Puesta en Marcha del transmisor de posición 4-20mA

Asegurar la conexión eléctrica del transmisor de posición. Entonces lucen ambos LED's.

Ajuste del inicio del campo de medida (4mA)

- Mover el actuador a la posición de inicio.
- Pulsar el botón S1 „Config Output 4mA“ más de 2 segundos. Durante este tiempo luce el LED 1. Trás 2 segundos lucen ambos LED's de nuevo, y el valor para 4mA queda memorizado.



Ajuste del final del campo de medida (20mA)

- Mover el actuador a la posición final.
- Pulsar el botón S2 „Config Output 20mA“ más de 2 segundos. Durante este tiempo luce el LED 2. Trás 2 segundos lucen ambos LED's de nuevo, y el valor para 20mA queda memorizado.