

SERIE MR

ENCODER INCREMENTAL MAGNÉTICO



- Sistema de medida lineal sin contacto
- Fácil montaje
- 5...30 VDC Push-Pull no diferencial
- Protección IP67
- Dimensiones compactas
- Para aplicaciones bajo posibles condiciones adversas (vibraciones, humedad, polvo, etc.)



Encoder magnético



Encoder Incremental



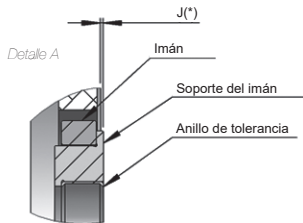
Resistente a vibración y choque



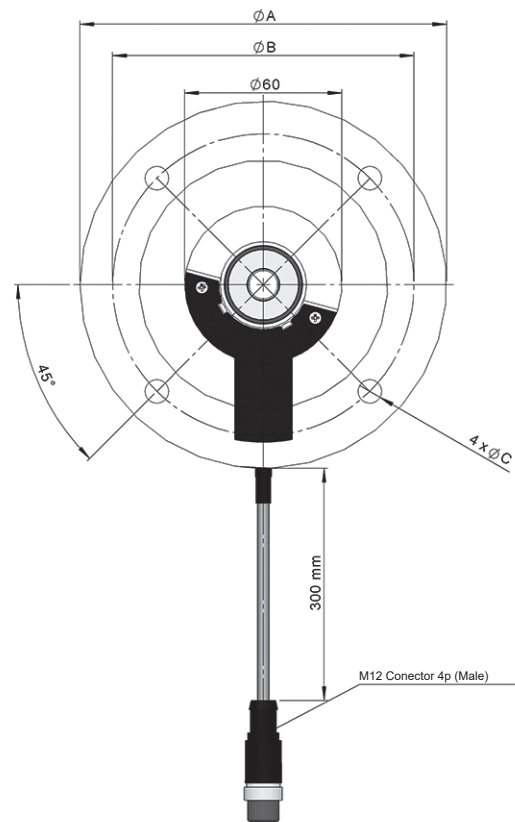
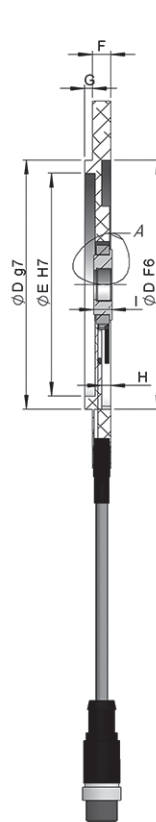
IP 67



Entrega rápida



J(*) Distancia de montaje entre el soporte del imán y la superficie de fijación del sensor.
Tolerancia de montaje: ± 0.7 mm



Ø A	Ø B	Ø C	Ø D	Ø E	F	G	H	I	J
Ø 105	85	7	70	62	7	2,5	3	7	0
Ø 120	100	7	80	72	7	3	3,5	7	0
Ø 140	115	9	95	85	7	3	3,5	7	0,5
Ø 160	130	9	110	100	7	3,5	4	7	0,5

REFERENCIA

Ejemplo de referencia: MR-105-14-001

Serie	Diámetro exterior	Eje	Resolución	Ejecución Especial
MR -	□ □ □ -	□ □ -	0 0 1	. □ □ □ □
	105. Ø 105 mm 120. Ø 120 mm 140. Ø 140 mm 160. Ø 160 mm	11. Ø 11 mm 14. Ø 14 mm 19. Ø 19 mm		

Solicite el Step file 3D de su referencia

info@encoderhohner.com

servicio disponible en 24h



SERIE MR

ENCODER INCREMENTAL MAGNÉTICO

CARACTERÍSTICAS MECÁNICAS

Materiales	Brida: Aluminio Material del árbol: Acero inoxidable Imán Ferrita
Nº máx. rev. permisible mecánicamente	6000 rpm
Diámetro del eje	11, 14, 19 mm
Fijación del cuerpo	4 agujeros (ver tabla dibujo de dimensiones $\varnothing B - \varnothing C$)
Desalineamiento permitido	± 0.7 mm axial, ± 1 mm radial
Protección contra polvo y salpicaduras según DIN EN 60529	IP67
Peso aprox.	0,4 Kg
Rango de temperatura en funcionamiento	-20 a +85°C
Vibración según DIN EN 60068-2-6	100 m/s ² (10Hz...2000Hz)
Impacto según DIN EN 60068-2-27	1000 m/s ² (6ms)
Conexión radial	30 cm cable con conector industrial aéreo M12 4p Conector hembra no incluido

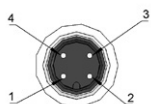
CARACTERÍSTICAS ELÉCTRICAS

Rango de medida	0...360°
Resolución	1 ppr
Tensión de alimentación	5...30 VDC
Consumo	< 20 mA (sin carga)
Protección Inversión Polaridad de Tensión de Alimentación	Si (max. 2s)
Prueba de aislamiento	1 KV
Resistencia de aislamiento	200 M Ω
Secuencia de impulsos	A 90° B Tolerancia $\pm 25^\circ$ el.
Tolerancia del eje del motor	Según dimensiones norma IEC

SEÑALES DE SALIDA

Salida electrónica	Push-Pull no diferencial
Nivel de señal "High" (VOH)	> VCC -3 VDC
Nivel de señal "Low"	< 2.5 VDC
Frecuencia	≤ 20 kHz
Ciclo de trabajo de la señal	180° \pm 18° el.
Longitud de cable admisible	50 m
Capacidad de carga máxima / canal	30 mA
Canales de salida	Señal de onda cuadrada (2 canales) A+B
Protección contra Cortocircuito	No

CONEXIONADO

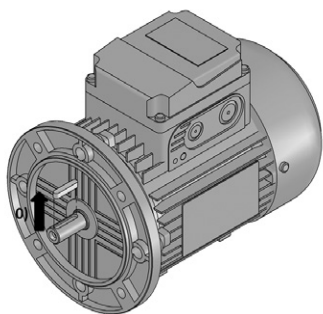


	Conector M12 4p
GND	3
VCC	1
A	4
B	2

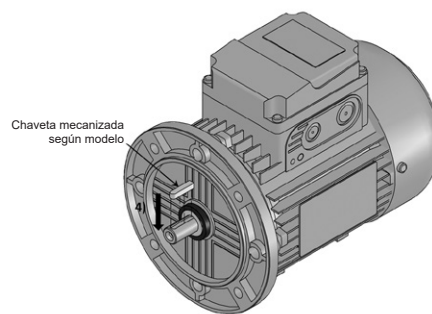
SERIE MR

ENCODER INCREMENTAL MAGNÉTICO

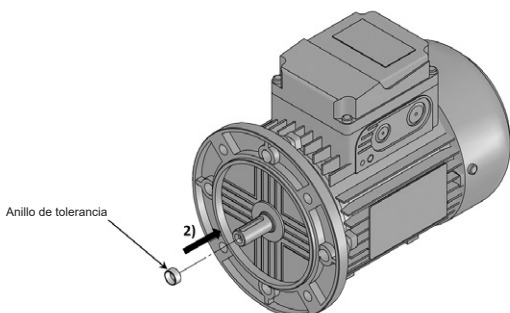
INSTRUCCIONES DE MONTAJE



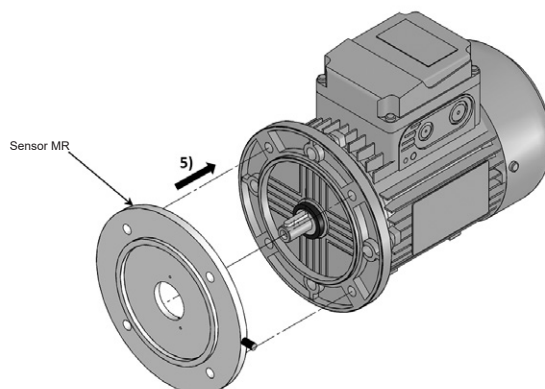
1) Extraer chaveta.



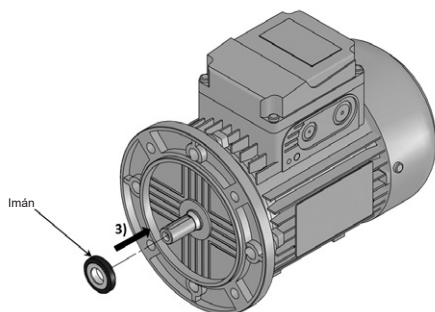
4) Insertar chaveta mecanizada según modelo MR.



2) Insertar tolerance ring hasta tope de eje.



5) Montar sensor MR.



3) Montar imán encajado con anillo de tolerancia.

